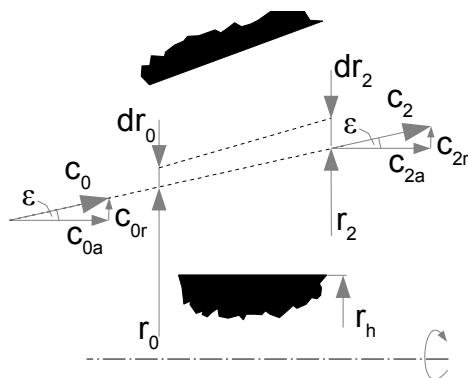


Rovnice kuželového stupně

Sklon kuželových ploch se mění v důsledku změny hustoty pracovního plynu. Vztah mezi vstupním a výstupním poloměrem ze stupněm pro dané podmínky lze odvodit z rovnice kontinuity aplikované na elementární stupeň:



Elementárním stupněm protéká stále stejné množství plynu:

$$\begin{aligned} d\dot{m}_0 &= d\dot{m}_2, \\ \frac{1}{v_0} d\dot{V}_0 &= \frac{1}{v_2} d\dot{V}_2, \\ \frac{1}{v_0} c_{0a} dA_0 &= \frac{1}{v_2} c_{2a} dA_2, \\ \frac{1}{v_0} c_{0a} 2\pi \cdot r_0 dr_0 &= \frac{1}{v_2} c_{2a} 2\pi \cdot r_2 dr_2 \end{aligned} \quad (a).$$

Na kuželové ploše je vztah pro jednotlivé složky rychlosti jednoznačně dán z podmínky stejných absolutních rychlostí:

$$c_0 = c_2 \rightarrow c_{0a} = c_{2a}; \quad c_{0r} = c_{2r}.$$

Takže *Rovnici (a)* lze psát ve tvaru:

$$\frac{1}{v_0} r_0 dr_0 = \frac{1}{v_2} r_2 dr_2.$$

Poměr měrných objemů je jednoznačně dán z i-s diagramu a je po výšce lopatky stejný, takže poloměr r_2 lze vypočítat integrací poslední rovnice:

$$\begin{aligned} \frac{v_2}{v_0} \int_{r_h}^{r_0} r_0 dr_0 &= \int_{r_h}^{r_2} r_2 dr_2, \\ \frac{v_2}{v_0} \left[\frac{1}{2} r_0^2 \right]_{r_h}^{r_0} &= \left[\frac{1}{2} r_2^2 \right]_{r_h}^{r_2}, \\ \frac{v_2}{v_0} (r_0^2 - r_h^2) &= r_2^2 - r_h^2, \\ r_2 &= \sqrt{\frac{v_2}{v_0} (r_0^2 - r_h^2) + r_h^2}. \end{aligned}$$

Odvození vzorce pro axiální rychlost kuželového stupně s konstantní cirkulací

Průtok mezi dvěma sousedními proudovými plochami musí být konstantní, takže libovolným průtočným průřezem v axiálním směru mezi těmito dvěma plochami bude:

$$\begin{aligned} \Delta \dot{m}_0 &= \Delta \dot{m}, \\ c_{0a} \frac{1}{v_0} \Delta A_0 &= c_a \frac{1}{v} \Delta A \rightarrow c_a = c_{0a} \frac{v}{v_0} \frac{\Delta A_0}{\Delta A}. \end{aligned}$$

Ze vzorce pro plochu mezikruží [1, s. 298] lze pro plochy ΔA psát:

$$\begin{aligned} \Delta A_0 &= \pi (r_{0n+1}^2 - r_{0n}^2); \quad \Delta A = \pi (r_{n+1}^2 - r_n^2), \\ r_{n+1} &= r_{0n+1} + x \cdot \tan \varepsilon_{n+1}; \quad r_n = r_{0n} + x \cdot \tan \varepsilon_n, \\ \Delta A &= \pi [(r_{0n+1} + x \cdot \tan \varepsilon_{n+1})^2 - (r_{0n} + x \cdot \tan \varepsilon_n)^2]. \end{aligned}$$

$$c_a = c_{0a} \frac{v}{v_0} \frac{r_{0n+1}^2 - r_{0n}^2}{(r_{0n+1} + x \cdot \tan \varepsilon_{n+1})^2 - (r_{0n} + x \cdot \tan \varepsilon_n)^2}.$$

Odkazy

1. KINDL, Karel. *Matematika, přehled učiva základní školy*, 1975. Vydání 2. Praha: SPN, n.p. 370 stran.

801

Odvození rovnice pro optimální aerodynamické zatížení axiální stupně

Přibližnou rovnici lze odvodit za těchto zjednodušujících předpokladů:

(1) Stupeň pracuje při optimální obvodové práci tzn. $c_{2u}=0$ pro turbínové stupně a $c_{1u}=0$ pro stupně pracovních strojů.

Optimální zatížení lze vypočítat ze vzorce [16.809] pro hustotu lopatkové mříže:

$$\sigma = \frac{2 \cdot l_E}{u \cdot c_z \cdot w_{st}} \quad (a).$$

Součinitel vztlaku při absenci třecích sil:

$$c_z = c_{z,iz} = \frac{2}{\sigma} (\cotg \beta_1 - \cotg \beta_2) \sin \beta_{st} \quad [16.633].$$

Odtud po dosazení do *Rovnice (a)* a úpravě lze získat optimální poměr mezi obvodovou prací stupně, obvodovou rychlostí, axiální rychlostí a zakřivení proudu:

$$\sigma = \frac{2 \cdot l_E}{u \frac{2}{\sigma} (\cotg \beta_1 - \cotg \beta_2) \sin \beta_{st} \cdot w_{st}},$$

$$1 = \frac{l_E}{u (\cotg \beta_1 - \cotg \beta_2) c_a} \quad (b).$$

Dále lze rovnici ještě zjednodušit zvlášť pro turbínový stupeň a zvlášť pro stupeň pracovního stroje.

Z rychlostního trojúhelníku lze odvodit:

$$\cotg \beta_1 = \frac{c_{1u} - u}{c_a} = \frac{c_1 \cos \alpha_1 - u}{c_a}.$$

$$\cotg(\beta_2 - 90^\circ) = \frac{c_a}{u} = \frac{\cotg \beta_2 \cdot \cotg 90^\circ + 1}{\cotg 90^\circ - \cotg \beta_2} =$$

$$= \frac{1}{-\cotg \beta_2},$$

$$\cotg \beta_2 = -\frac{u}{c_a}.$$

$$c_a = c_1 \sin \alpha_1.$$

Dosazením posledních rovnic do *Rovnice (b)*:

$$1 = \frac{l_E}{u \left(\frac{c_1 \cos \alpha_1 - u}{c_a} - \frac{u}{c_a} \right) c_a} = \frac{l_E}{u \cdot c_1 \cos \alpha_1} \quad (c).$$

Zavedením rychlostního poměru podle vzorce [18.345] lze dále *Rovnici (c)* upravit:

$$x = \frac{u}{c_1},$$

$$l_E = x \cdot c_1^2 \cos \alpha_1.$$

K *Rovnici (c)* se lze dopracovat i jednodušeji:

$$1 = \frac{l_E}{l_E} = \frac{l_E}{u \cdot c_1 \cos \alpha_1}.$$

Ovšem při tomto odvození šlo především o souvislost s aerodynamikou lopatkové mříže.

Spojení s aerodynamickým zatížením stupně lze vytvořit pomocí zakřivení proudu, které je velmi blízké zakřivení střední čáry profilu lopatky, ze kterého lze usuzovat konstrukční požadavky a typ stupně. Zakřivení proudu je definováno podle [15.315]:

$$\beta_2 - \beta_1 = \Delta\beta.$$

V trigonometrii je přehlednější pracovat s funkcí tangent než kotangent, proto předchozí rovnice pro výpočet úhlu relativních rychlostí převedeme na tvar:

$$\begin{aligned} \operatorname{tg}\beta_1 &= \left(\frac{c_1 \cos \alpha_1 - u}{c_a} \right)^{-1} = \left(\cotg \alpha_1 - \frac{u}{c_1 \sin \alpha_1} \right)^{-1} \\ \beta_1 &= \operatorname{arctg} \left[\left(\cotg \alpha_1 - \frac{u}{c_1 \sin \alpha_1} \right)^{-1} \right] = \\ &= \operatorname{arctg} \left[\left(\cotg \alpha_1 - \frac{x}{\sin \alpha_1} \right)^{-1} \right]. \end{aligned}$$

Úhel β_1 bude při $c_{1u} - u < 0$ větší jak 90° . Při výpočtu je nutné tuto skutečnost kontrolovat, protože funkce tangent je opakující se, takže pro $c_{1u} - u < 0$:

$$\beta_1 = \operatorname{arctg} \left[\left(\cotg \alpha_1 - \frac{x}{\sin \alpha_1} \right)^{-1} \right] + 180^\circ.$$

$$\begin{aligned} \operatorname{tg}\beta_2 &= \frac{u}{c_a} = \frac{u}{c_1 \sin \alpha_1}, \\ \beta_2 &= \operatorname{arctg} \left(\frac{u}{c_1 \sin \alpha_1} \right) = \operatorname{arctg} \left(\frac{x}{\sin \alpha_1} \right). \end{aligned}$$

Člen $\operatorname{atg} \left(\frac{u}{c_a} \right)$ nemůže vyjít větší než 90° přesto úhel β_2 bude vždy větší jak 90° , takže je nutné poslední rovnici psát ve tvaru:

$$\beta_2 = \operatorname{arctg} \left(\frac{x}{\sin \alpha_1} \right) + 90^\circ.$$

$$\begin{aligned} \Delta\beta &= 90^\circ + \operatorname{arctg} \left(\frac{u}{c_1 \sin \alpha_1} \right) - \\ &- \operatorname{arctg} \left[\left(\cotg \alpha_1 - \frac{u}{c_1 \sin \alpha_1} \right)^{-1} \right], \\ \Delta\beta &= 90^\circ + \operatorname{arctg} \left(x \frac{1}{\sin \alpha_1} \right) - \\ &- \operatorname{arctg} \left[\left(\cotg \alpha_1 - x \frac{1}{\sin \alpha_1} \right)^{-1} \right] \end{aligned} \quad (d).$$

Pro $c_{1u} - u < 0$:

$$\begin{aligned} \Delta\beta &= \operatorname{arctg} \left(x \frac{1}{\sin \alpha_1} \right) - \\ &- \operatorname{arctg} \left[\left(\cotg \alpha_1 - x \frac{1}{\sin \alpha_1} \right)^{-1} \right] - 90^\circ. \end{aligned}$$

Minimální poměr u/c_1 pro případ turbínové mříže lze odvodit z nerovnosti:

$$\frac{w_2}{w_1} \geq 1.$$

Z tvaru optimálního rychlostního trojúhelníka pro axiální turbínové stupně plyne:

$$\begin{aligned} c_{1u} - u &\leq u, \\ c_1 \cos \alpha_1 - u &\leq u, \\ \frac{\cos \alpha_1}{2} &\leq \frac{u}{c_1} \end{aligned} \quad (e).$$

Obdobně lze pro stupeň pracovního stroje přímo odvodit:

$$1 = \frac{l_E}{l_E} = \frac{l_E}{-u \cdot c_{2u}}.$$

$$c_{2u} = w_{2u} + u.$$

$$\begin{aligned} \operatorname{tg} \beta_2 &= \frac{c_1}{w_{2u}} \rightarrow w_{2u} = \frac{c_1}{\operatorname{tg} \beta_2}, \\ \beta_2 &= \beta_1 - \Delta \beta \end{aligned} \quad (\text{f})$$

$$\operatorname{tg} \beta_2 = \operatorname{tg}(\beta_1 - \Delta \beta) = \frac{\operatorname{tg} \beta_1 - \operatorname{tg} \Delta \beta}{1 + \operatorname{tg} \beta_1 \operatorname{tg} \Delta \beta} \quad [1, \text{s. } 75],$$

$$\operatorname{tg}(180^\circ - \beta_1) = -\operatorname{tg} \beta_1 = \frac{c_1}{u} = \frac{1}{x}.$$

$$\begin{aligned} c_{2u} &= \frac{c_1}{\operatorname{tg} \beta_2} + u = \frac{c_1}{\frac{\operatorname{tg} \beta_1 - \operatorname{tg} \Delta \beta}{1 + \operatorname{tg} \beta_1 \operatorname{tg} \Delta \beta}} + u = \\ &= \frac{c_1(1 + \operatorname{tg} \beta_1 \operatorname{tg} \Delta \beta)}{\operatorname{tg} \beta_1 - \operatorname{tg} \Delta \beta} + u = \frac{c_1 \left(1 - \frac{1}{x} \operatorname{tg} \Delta \beta\right)}{-\frac{1}{x} - \operatorname{tg} \Delta \beta} + u = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= u \left[\frac{\frac{1}{x} \left(1 - \frac{1}{x} \operatorname{tg} \Delta \beta\right)}{-\frac{1}{x} - \operatorname{tg} \Delta \beta} + 1 \right] = \\ &= u \left[\frac{1 - \frac{1}{x} \operatorname{tg} \Delta \beta}{-1 - x \cdot \operatorname{tg} \Delta \beta} + 1 \right] = u \left[1 - \frac{1 - \frac{1}{x} \operatorname{tg} \Delta \beta}{1 + x \cdot \operatorname{tg} \Delta \beta} \right]. \end{aligned}$$

$$\frac{c_{2u}}{u} = 1 - \frac{1 - \frac{1}{x} \operatorname{tg} \Delta \beta}{1 + x \cdot \operatorname{tg} \Delta \beta} \quad (\text{g}).$$

Pokud chceme, aby v rotorové řadě lopatek současně došlo k co největšímu stlačení hledáme takový rychlostní trojúhelník, při kterém rozdíl $w_1 - w_2$ bude co největší při konkrétním úhlu prohnutí proudu. Odtud je zřejmé, že je snaha dosáhnout co největšího úhlu β_1 respektive co největší hodnoty rychlostního součinitele x .

Odkazy

1. REKTORYS, Karel, CIPRA, Tomáš, DRÁBEK, Karel, FIEDLER, Miroslav, FUKA, Jaroslav, KEJLA, František, KEPR, Bořivoj, NEČAS, Jindřich, NOŽIČKA, František, PRÁGER, Milan,

SEGETH, Karel, SEGETHOVÁ, Jitka, VILHELM, Václav, VITÁSEK, Emil, ZELENKA, Miroslav. *Přehled užití matematiky I, II*, 2003. 7. vydání. Praha: Prometheus, spol. s.r.o., ISBN 80-7196-179-5.

950

Odvození rovnice obvodové účinnosti Curtisova stupně

Předpoklady řešení jsou:

(1) Předpoklad čisté rovnotlakosti všech lopatkových kanálů tzn. že sklon relativních rychlostí na jedné rotorové řadě je stejný jen zrcadlově otočený ($\beta_1 = 180^\circ - \beta_2$; $\beta_3 = 180^\circ - \beta_4 \dots$).

(2) Předpokládáme, že součinitel rychlosti pro všechny lopatkové řady jsou přibližně stejné $\psi = \varphi = \varphi_3 = \varphi_4 \dots$

Obecná obvodová účinnost dvouvěncového Curtisova stupně podle definic [14.876]; [12.284], [19.913] pro $\kappa_0 = 1$ a $\kappa_2 = 0$ přibližně odpovídá vztahu:

$$\begin{aligned} \eta_E &= \frac{l_E}{h_0} = \frac{u \cdot (c_{1u} - c_{2u})}{\frac{c_{1,iz}^2}{2}} + \frac{u \cdot (c_{3u} - c_{4u})}{\frac{c_{1,iz}^2}{2}} = \\ &= \frac{2 \cdot u}{c_{1,iz}^2} (c_{1u} + c_{3u} - c_{2u} - c_{4u}) \end{aligned} \quad (\text{a}).$$

$$\begin{aligned} c_{1u} &= c_1 \cos \alpha_1, & [19.913], \\ c_1 &= \varphi \cdot c_{1,iz} & [17.178]. \end{aligned}$$

$$c_{2u} = w_{2u} + u.$$